



CE Par la présente SIMU déclare que l'appareil "T3.5 EHz.02 DC" est conforme aux exigences essentielles et autres dispositions pertinentes de la directive 2006/42/CE. Une déclaration de conformité est mise à votre disposition à l'adresse internet : [www.simu.fr](http://www.simu.fr) - Utilisable en UE, CH.



## 1 Installation

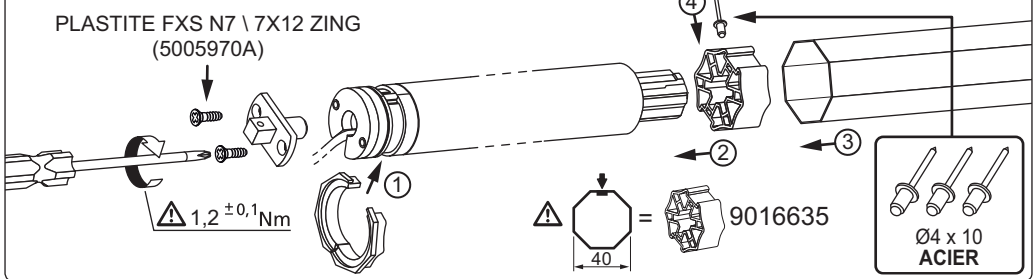
### Préconisations :

- Respecter une distance minimum de 0,2 m entre deux moteurs.
- Respecter une distance minimum de 0,3 m entre un moteur et un émetteur Hz.
- L'utilisation d'un appareil radio utilisant la même fréquence (433,42MHz) peut dégrader les performances de ce produit (ex.: casque radio Hi-Fi).

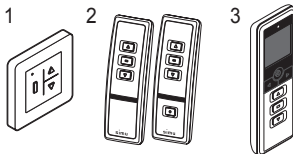
### - Perçage du tube :

				A (mm)	ØB (mm)	C (mm)	D (mm)	L1 (mm)	L2 (mm)	
T3.5 EHz.02 DC 12 VDC				37	433	4,2	8	5,5	457	470

### - Montage :

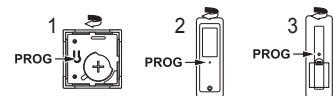


## 2 Emetteurs compatibles



- 1 : Emetteur Hz COLOR+ mural
- 2 : Emetteur Hz COLOR mobile 1 / 5 canaux
- 3 : Emetteur Hz Color Multi 16 canaux / Timer Multi / Timer Easy

### Emplacement de la touche PROG sur les émetteurs Hz :

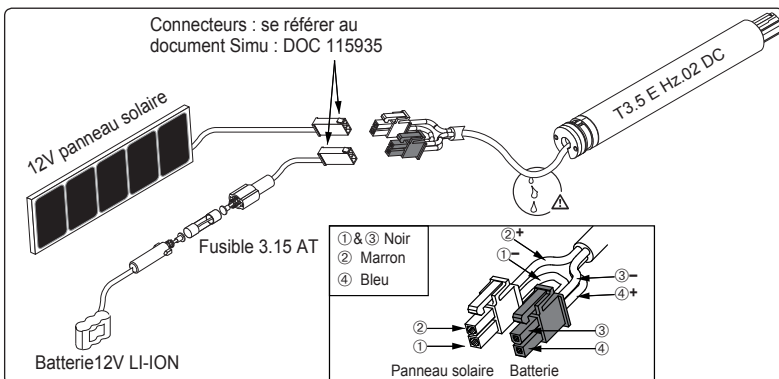


- Portée des émetteurs Hz : 20 m à travers 2 murs de béton armé.
- 12 émetteurs max. par moteur.

Eloigner les émetteurs de toute surface ou structure métallique qui pourraient nuire à leur bon fonctionnement (perte de portée).

### 3 Réglage des fins de course

**⚠** Durant les opérations de ce chapitre (§3), ne pas travailler sur plusieurs moteurs simultanément.



#### Alimentation par batterie :

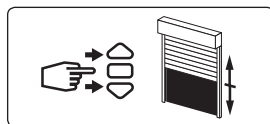
- La tension aux bornes du moteur doit être comprise **entre 10,2 et 15 V**. En aucun cas elle ne doit être supérieure à 15 V (risque de destruction du moteur).
- La tension aux bornes du moteur ne doit pas descendre au dessous de **9,3 V** pendant le fonctionnement.
- L'intensité délivrée sur l'entrée du panneau solaire ne doit pas dépasser **130mA**. (risque de destruction du moteur)

#### 3.1

a- Connecter la batterie au moteur.

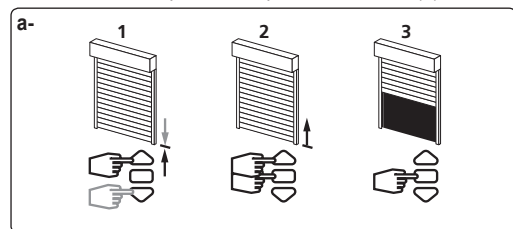
Connecter ensuite le panneau solaire au moteur.

b- Appuyer simultanément sur les touches "montée" et "descente" d'un émetteur Hz. Le moteur effectue une rotation de 0,5 seconde dans un sens puis dans l'autre. **Cet émetteur commande maintenant le moteur en mode instable**. Passer à l'étape 3.2.

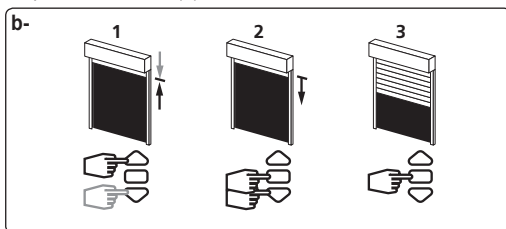


**3.2 - Réglage des fins de course :** Le réglage des fins de course du moteur peut être réalisé de deux façons :

- Mémorisation en premier du point d'arrêt bas (a) et ensuite du point d'arrêt haut (b).
- Mémorisation en premier du point d'arrêt haut (b) et ensuite du point d'arrêt bas (a).

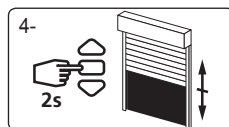


- 1- Positionner le moteur sur le point d'arrêt bas souhaité à l'aide des touches "descente" et "montée".
- 2- Appuyer simultanément sur les touches "stop" et "montée" pour mémoriser le point d'arrêt bas. Le moteur se met automatiquement en rotation en montée.
- 3- Appuyer sur "stop" pour immobiliser le moteur.



- 1- Positionner le moteur sur le point d'arrêt haut souhaité à l'aide des touches "montée" et "descente".
- 2- Appuyer simultanément sur les touches "stop" et "descente" pour mémoriser le point d'arrêt haut. Le moteur se met automatiquement en rotation en descente.
- 3- Appuyer sur "stop" pour immobiliser le moteur.

- 4- Après avoir mémorisé les point d'arrêt bas (a) et haut (b), procéder à la validation des réglages : - Appuyer 2s sur la touche "stop". Le moteur effectue une rotation de 0,5 s dans un sens puis dans l'autre. Passer à l'étape suivante.



**⚠** Si vous souhaitez programmer un autre émetteur que celui utilisé jusqu'à présent comme point de commande du moteur :

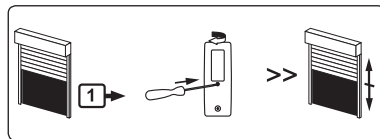
- couper l'alimentation du moteur (2 secondes minimum).
- reprendre l'opération 3.1\* avec un nouvel émetteur avant de passer au chapitre §4.

\* A la mise sous tension le moteur effectue une courte rotation dans un sens puis dans l'autre, ce qui indique que les fins de courses sont déjà configurés.

## 4 Programmation du premier point de commande individuelle

**⚠** Cette opération ne peut être effectuée que depuis l'émetteur ayant effectué l'opération 3.1b.

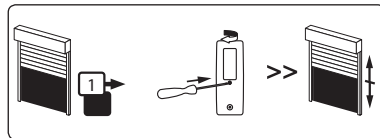
- Appuyer environ 1 seconde sur la touche "PROG" de l'émetteur. Le moteur effectue une rotation de 0,5 seconde dans un sens puis dans l'autre. **Votre émetteur est maintenant programmé et commande le moteur en mode stable.** Toutes les fonctions décrites §6 sont actives.



## 5 Programmation d'un nouveau point de commande (individuelle, groupe ou générale)

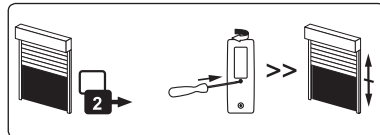
### 5.1 - Ouvrir la mémoire du moteur depuis l'émetteur de commande individuelle :

- Appuyer environ 3 secondes sur la touche "PROG" de l'émetteur de commande individuelle. Le moteur effectue une rotation de 0,5 seconde dans un sens puis dans l'autre.



### 5.2 - Valider l'opération depuis le nouvel émetteur à programmer :

- Appuyer environ 1 seconde sur la touche "PROG" du nouvel émetteur. Le moteur effectue une rotation de 0,5 seconde dans un sens puis dans l'autre.



- Si votre nouveau point de commande est une **commande de groupe** : Répéter les opérations 5.1 et 5.2 pour chaque moteur du groupe.

- Si votre nouveau point de commande est une **commande générale** : Répéter les opérations 5.1 et 5.2 pour chaque moteur de l'installation.

- Pour supprimer un émetteur de la mémoire du moteur : Effectuer les opérations 5.1 depuis l'émetteur de commande individuelle et l'opération 5.2 depuis l'émetteur à supprimer.

## 6 Fonctionnement du moteur T3.5 EHz.02 DC

**6.1** - Avec une batterie en bon état de charge, les commandes possibles sont : Montée, stop et descente. Il est également possible de commander une position intermédiaire (voir §7).

**6.2 - Fonction détection du gel** : Un blocage du volet en présence de gel à la montée provoque l'arrêt du moteur.

**6.3 - Fonction détection d'obstacle** : Un blocage du volet en présence d'un obstacle à la descente provoque l'arrêt du moteur, puis une inversion du mouvement.

- **Si la tension est inférieure à 10,2V** : Le moteur marquera un temps d'arrêt au début de chaque ordre de montée. La descente n'est possible qu'en donnant plusieurs impulsions sur la touche "descente".

- **Si la tension est inférieure à 9,3V** : Le récepteur n'acceptera aucun ordre de commande.

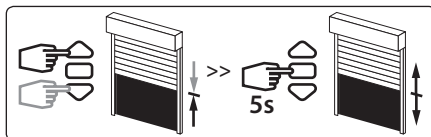
Le fonctionnement du moteur redeviendra normal uniquement si la tension de la batterie remonte au dessus de 10,5V.

## 7 Enregistrement / commande / suppression de la position intermédiaire

### Enregistrement :

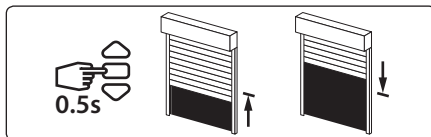
- Positionner le moteur sur la position intermédiaire désirée.

- Appuyer 5s sur la touche "stop". Le moteur effectue une rotation de 0,5 s dans un sens puis dans l'autre.



### Commande :

- Appuyer sur la touche "stop" pendant 0,5s. Le moteur rejoint la position intermédiaire.

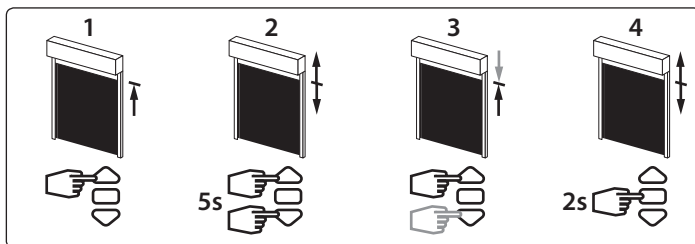


**Suppression** : Positionner le moteur sur la position intermédiaire. Appuyer 5s sur la touche stop. la position intermédiaire est supprimée.

## 8 Ré-ajustement des fins de course

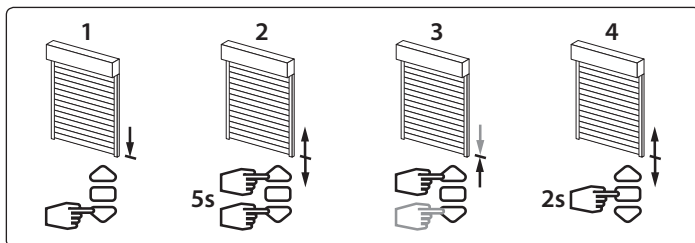
### 8.1 - Ré-ajustement des positions de fins de course haut

- 1- Positionner le moteur sur le **point d'arrêt haut** réglé en §3.2 à l'aide de la touche "montée".
- 2- Appuyer simultanément sur les touches "montée" et "descente" pendant 5 secondes. Le moteur effectue une rotation de 0,5 s dans un sens puis dans l'autre.
- 3- Affiner le réglage à l'aide des touches "descente" et "montée" pour obtenir la position de fin de course souhaitée.
- 4- Appuyer 2 secondes sur la touche "stop". Le moteur effectue une rotation de 0,5 seconde dans un sens puis dans l'autre, la nouvelle position de fin de course est mémorisée.



### 8.2 - Ré-ajustement des positions de fins de course bas

- 1- Positionner le moteur sur le **point d'arrêt bas** réglé en §3.2 à l'aide de la touche "descente".
- 2- Appuyer simultanément sur les touches "montée" et "descente" pendant 5 secondes. Le moteur effectue une rotation de 0,5 s dans un sens puis dans l'autre.
- 3- Affiner le réglage à l'aide des touches "descente" et "montée" pour obtenir la position de fin de course souhaitée.
- 4- Appuyer 2 secondes sur la touche "stop". Le moteur effectue une rotation de 0,5 seconde dans un sens puis dans l'autre, la nouvelle position de fin de course est mémorisée.



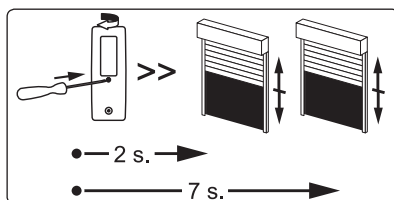
## 9 Annulation de la programmation

- 9.1 - Couper l'alimentation 12V du moteur pendant 2 secondes.
- Mettre le moteur sous tension pendant 7 secondes.
  - Couper l'alimentation 12V du moteur pendant 2 secondes.
  - Rétablir l'alimentation du moteur. Celui-ci effectue une rotation dans un sens quelconque pendant 5 secondes.
- Le moteur se trouve maintenant en mode annulation de la programmation.**

- 9.2- Ensuite, valider l'annulation de la programmation du moteur concerné depuis l'émetteur de commande individuelle ou depuis un nouvel émetteur :

- Appuyer plus de 7 secondes sur la touche "PROG" de l'émetteur. Maintenir l'appui jusqu'à ce que le moteur effectue une première rotation de 0,5 seconde dans un sens puis dans l'autre, puis quelques secondes plus tard une seconde rotation de 0,5 seconde dans les deux sens.

**La mémoire du moteur est maintenant complètement vidée.**  
Effectuer de nouveau la programmation complète du moteur (§3).



Hiermit erklärt SIMU, dass sich dieses Produkt "T3.5 EHz.02 DC" in Übereinstimmung mit den grundlegenden Anforderungen und den anderen relevanten Vorschriften der Richtlinie 2006/42/EG befindet. Eine Erklärung der Konformität kann auf der Webseite: [www.simu.com](http://www.simu.com) abgerufen werden. Verwendbar in EU, CH.



## 1 Installation

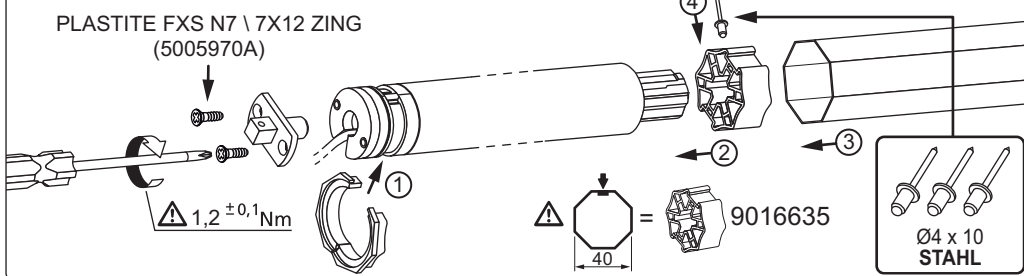
### Empfehlungen :

- Halten Sie eine Mindestdistanz von 0,2m zwischen zwei Motoren T3.5 EHz.02 DC ein.
- Halten Sie eine Mindestdistanz von 0,3m zwischen Motoren und Hz-Funksendern ein.
- Ein Radiogerät, das die gleiche Frequenz nutzt (433,42 MHz), könnte die Leistung des Produkts stören (z.B. Hi-Fi Radio-Kopfhörer).

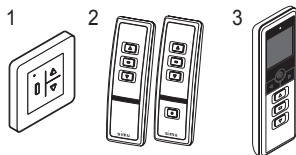
### - Bohrungen in der Welle:

				$\varnothing_{min.}$ (mm)	A (mm)	$\varnothing B$ (mm)	C (mm)	D (mm)	L1 (mm)	L2 (mm)
T3.5 EHz.02 DC 12 VDC				37	433	4,2	8	5,5	457	470

### - Montage :

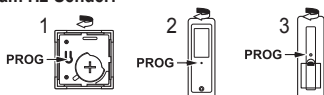


## 2 Kompatible Sender



- 1 : COLOR+ Hz Wandsender
- 2 : COLOR Hz 1 und 5 Kanal-Sender
- 3 : Color Multi - 16 Kanal Sender / Timer Multi / Timer Easy

### Anordnung der "PROG" Taste am Hz-Sender:

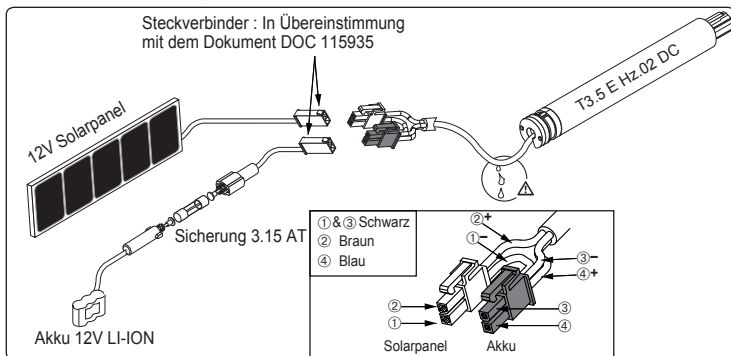


- Senderreichweiten: 20m durch 2 Stahlbetonwände.
- Maximal 12 Sender (1 Kanal) pro Motor.

- Bewahren Sie den Sender nicht in der Nähe metallischer Objekte auf, diese könnten die Senderleistung beeinflussen (geringere Reichweite).

### 3 Einstellung Endbegrenzung

**Immer nur einen Motor in Empfangsbereitschaft setzen.**



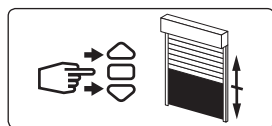
#### Akku-Leistung:

- Die Spannung am Motor muss zwischen **10,2 und 15V** betragen. In keinem Fall sollte höher werden als 15 V (Gefahr der Zerstörung des Motors).
- Während des Betriebes darf die Spannung an den Klemmen nicht unter **9,3V** fallen.
- Der maximale Ladestrom am Eingang für das Solarpanel darf **130mA** nicht überschreiten.

#### 3.1

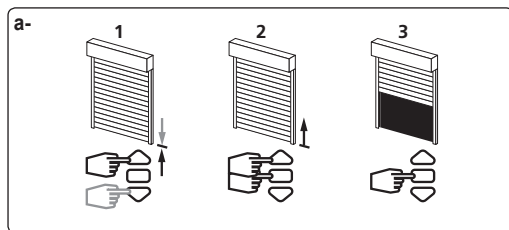
**a-** Verbinden Sie den Motor mit dem Batteriepaket. Solarpanel an den Motor anschließen.

**b-** Drücken Sie gleichzeitig die AUF- und AB-Taste eines Hz Senders. Der Motor läuft 0,5 Sekunden in die eine, dann in die andere Richtung. **Der Sender steuert nun den Motor im Totmannbetrieb.** Siehe Schritt 3.2.

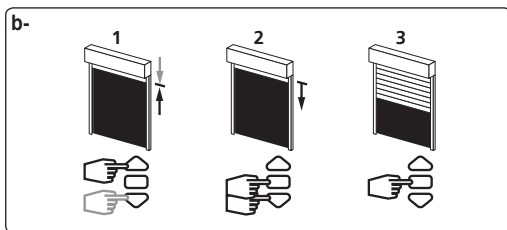


#### 3.2 - Einstellung der Endbegrenzung:

- Es gibt zwei Möglichkeiten, die Endbegrenzung zu speichern:
- Sie können zuerst die ABWÄRTS (a)- und dann die AUFWÄRTS (b)-Position speichern.
  - Sie können zuerst die AUFWÄRTS (b)- und dann die ABWÄRTS (a)-Position speichern.



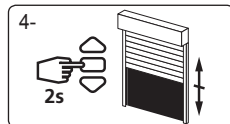
- 1- Positionieren Sie den Motor mit den AUFWÄRTS- oder ABWÄRTS- Tasten an der Endbegrenzung UNTEN.
- 2- Zur Speicherung der Endbegrenzung UNTEN drücken Sie gleichzeitig die Tasten STOP & NACH OBEN. Der Motor läuft automatisch aufwärts.
- 3- Wenn der Motor die Endbegrenzung OBEN erreicht, drücken Sie die Taste STOP.



1. Positionieren Sie den Motor mit den AUFWÄRTS- oder ABWÄRTS- Tasten an der Endbegrenzung OBEN.
2. Zur Speicherung der Endbegrenzung OBEN drücken Sie gleichzeitig die Tasten STOP & NACH UNTEN. Der Motor läuft automatisch abwärts.
3. Wenn der Motor die Endbegrenzung UNTEN erreicht, drücken Sie die Taste STOP.

4- Nach Einstellen der unteren (a) und oberen (b) Endlage müssen die Einstellungen noch bestätigt werden:

- Halten Sie die Taste "STOP" des Senders ca. 2 Sekunden lang gedrückt. Der Motor läuft eine halbe Sekunde in die eine, dann in die andere Richtung. Gehen Sie zum nächsten Punkt.



**Wenn Sie diesen Sender nicht als Einzelbedienung benutzen wollen:**

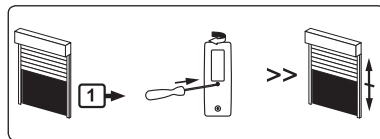
- Unterbrechen Sie die Stromversorgung des Motors (min. 2 Sekunden).
- Wiederholen Sie Schritt 3.1\* mit einem neuen Sender und gehen Sie direkt zu §4.

\* In diesem Fall fährt der Motor je eine halbe Sekunde in beide Richtungen. Das bedeutet, dass die Endlagen bereits gespeichert sind.

## 4 Programmierung des ersten individuellen Steuerpunkts.

 Diese Einstellung kann nur für den unter Punkt 3.1b verwendeten Sender vorgenommen werden.

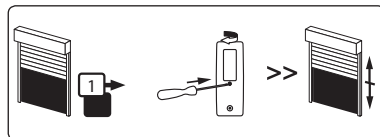
- Halten Sie die Taste "PROG" ca. 1 Sekunde lang gedrückt. Der Motor läuft 0,5 Sekunden in die eine, dann in die andere Richtung. **Ihr Sender ist nun so programmiert, dass er den Motor zuverlässig steuert.** Es sind alle in §6 beschriebenen Funktionen aktiv.



## 5 Programmierung eines neuen (Individuellen, Gruppen- oder Haupt-) Steuersender

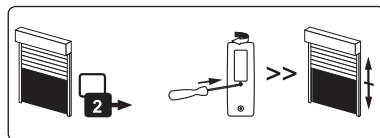
**5.1 - Öffnen Sie den Speicher des Empfängers mit dem vorhandenen Steuersender:**

- Halten Sie die Taste "PROG" des Senders ca. 3 Sekunden lang gedrückt. Der Motor läuft eine halbe Sekunde in die eine, dann in die andere Richtung.



**5.2 - Bestätigen Sie die Eingaben an dem neu zu programmierenden Sender:**

- Halten Sie die Taste "PROG" des Senders ca. 1 Sekunde lang gedrückt. Der Motor läuft eine halbe Sekunde in die eine, dann in die andere Richtung.



- Für **Gruppensteuerungen** wiederholen Sie die Schritte **5.1** und **5.2** für jeden Motor der Gruppe.
- Für die **Hauptsteuerung** wiederholen Sie die Schritte **5.1** und **5.2** für jeden Motor der Installation.
- Um einen Sender aus dem Speicher des Motors zu löschen, wiederholen Sie Schritt **5.1** mit einem programmierten Sender und dann Schritt **5.2** mit dem zu löschenden Sender.

## 6 Betriebsweise vom Motor T3.5 EH.02 DC

**6.1** - Bei einer ordentlich geladenen Batterie, sind die möglichen Befehle: Aufwärts, Halt und Abwärts. Es kann auch eine Zwischenposition angesteuert werden (siehe §7).

**6.2 - Funktion Frosterfassung:** Eine Sperrung des Rollladens wegen Frost führt zum Motorstillstand.

**6.3 - Funktion Hinderniserfassung:** Eine Sperrung des Rollladens wegen Vorhandensein eines Hindernisses in der Abwärtsbewegung führt zum Motorstillstand, und dann zu einer Bewegungsumkehr.

- Bei einer Spannung unter **10,2V**: hält der Motor bei Beginn jedes Aufwärtsbefehls kurz an. Die Abwärtsbewegung ist nur durch mehrere Impulse auf die Taste Abwärts möglich.

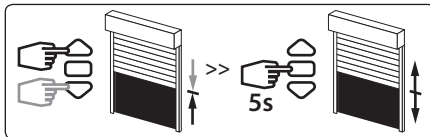
- Bei einer Spannung unter **9,3V**: Nimmt der Empfänger keinen Steuerbefehl an.

Der Motorbetrieb wird erst wieder normal, nachdem die Batteriespannung über **10,5V** gestiegen ist.

## 7 Speichern, Kontrolle und Löschen der Zwischenpositionen

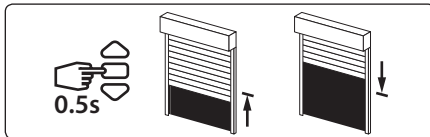
**Speichern:**

- Fahren Sie den Motor in die gewünschte Position.
- Halten Sie 5 Sekunden die STOP Taste gedrückt. Der Motor fährt 0,5 Sekunden in die eine, dann in die andere Richtung.



**Kontrolle:**

- Halten Sie 0,5 Sekunde die STOP Taste gedrückt. Der Motor fährt an die gespeicherte Zwischenposition.

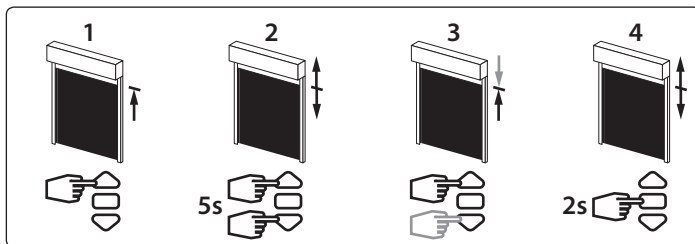


**Löschen einer Zwischenposition:** Den Motor in die zu löschende Zwischenposition fahren. Drücken Sie die STOPP-Taste 5 Sekunden lang, die Zwischenposition ist gelöscht.

## 8 Neueinstellung der Endbegrenzung

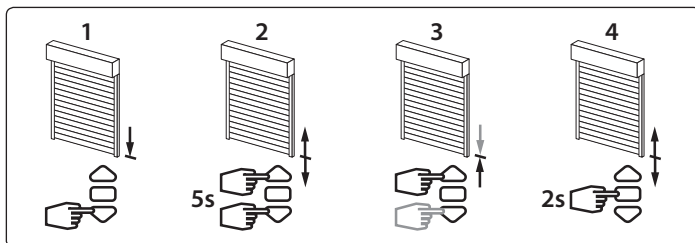
### 8.1 - Neueinstellung der Endbegrenzung OBEN:

- 1- Fahren Sie den Motor in die obere Endlage.
- 2- Halten Sie die AUF und AB Tasten 5 Sekunden lang gleichzeitig gedrückt. Der Motor läuft 0,5 Sekunden lang in die eine, dann in die andere Richtung.
- 3- Stellen Sie die neue Position mit den AUF oder AB Tasten ein.
- 4- Bestätigen Sie die neue Position, indem Sie die STOP Taste 2 Sekunden lang gedrückt halten. Der Motor läuft 0,5 Sekunden lang in die eine, dann in die andere Richtung.



### 8.2 - Neueinstellung der Endbegrenzung UNTEN

- 1- Fahren Sie den Motor in die untere Endlage.
- 2- Halten Sie die AUF und AB Tasten 5 Sekunden lang gleichzeitig gedrückt. Der Motor läuft eine 0,5 Sekunde lang in die eine, dann in die andere Richtung.
- 3- Stellen Sie die neue Position mit den AUF oder AB Tasten ein.
- 4- Bestätigen Sie die neue Position, indem Sie die STOP Taste zwei Sekunden lang gedrückt halten. Der Motor läuft eine halbe Sekunde lang in die eine, dann in die andere Richtung.



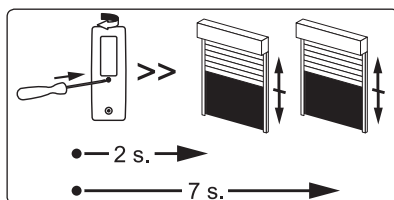
## 9 Löschen der Programmierung und der Endbegrenzung

- 9.1** - Schalten Sie die Stromversorgung 12V des Motors 2 Sekunden lang ab.
- Schalten Sie die Stromversorgung 12V des Motors 7 Sekunden lang ein.
  - Schalten Sie die Stromversorgung 12V des Motors 2 Sekunden lang ab.
  - Schalten Sie den Motor wieder ein. Der Motor läuft 5 Sekunden lang.
- Der Motor ist im **Modus Löschen**.

- 9.2** - Bestätigen Sie dann das Löschen des entsprechenden Motors an der Einzelsteuerung oder mit einem neuen Sender:

- Halten Sie die Taste "PROG" des Senders mindestens 7 Sekunden lang gedrückt. Halten Sie die Taste so lange gedrückt, bis der Motor zuerst eine halbe Sekunde lang in die eine Richtung läuft. Einige Sekunden später wird er wieder in beide Richtungen laufen.

**Nun ist der Motor auf die Werkseinstellungen zurückgesetzt.** Es sind keine Sender und Einstellungen mehr im Speicher programmiert. Der Motor kann jetzt neu programmiert werden (§3).





Hereby, SIMU, declares that this equipment "T3.5 EHz.02 DC" is in compliance with the essential requirements and other relevant provision of Directive 2006/42/EC. A declaration of Conformity is available at the web address: [www.simu.com](http://www.simu.com) - Usable in EU, CH.



## 1 Installation

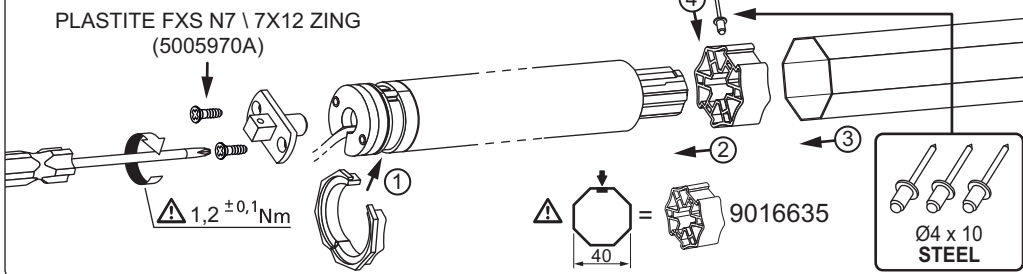
### Recommendations:

- Keep a minimum distance of 20 cm between two T3.5 EHz.02 motors.
- Keep a minimum distance of 30 cm between T3.5 EHz.02 motors and Hz transmitters.
- A radio appliance using the same frequency (433,42MHz) may deteriorate our product's performance (ex. : hi-fi radio headphones).

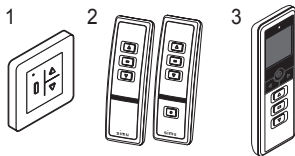
### - Drilling of the tube:

				A (mm)	ØB (mm)	C (mm)	D (mm)	L1 (mm)	L2 (mm)	
T3.5 EHz.02 DC 12 VDC				37	433	4,2	8	5,5	457	470

### - Assembly:

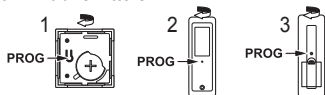


## 2 Compatible transmitters



- 1 : COLOR+ Wall Hz transmitter
- 2 : COLOR 1/5 channels Hz transmitter
- 3 : Color Multi 16 channels transmitter / Timer Multi / Timer Easy

Location of the "PROG" key on Hz transmitters:

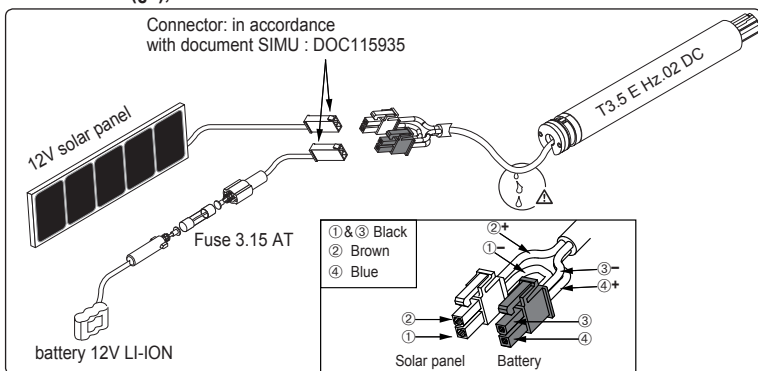


- Transmitters range: 20 m through 2 concrete walls.
- 12 transmitters (1 channel) max. for one motor.

- Do not position the transmitter near metal in order to avoid range losses.

### 3 End limits adjustment

**⚠** During the operations in this section (§3), do not work on several motors at the same time.



#### Power supply by batteries :

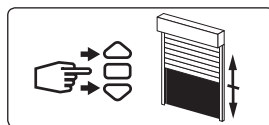
- The voltage across the motor must be between **10,2 and 15 V**. In any case should it be over 15 V (risk of destruction of the motor).
- The voltage at the motor must not drop below **9,3 V** during operation.
- The current delivered on the Solar panel input should not exceed **130mA**. (risk of destruction of the motor)

#### 3.1

**a-** Connect the battery to the motor.

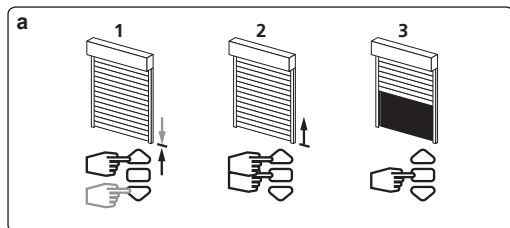
Then, connect the solar panel to the motor.

**b-** Press simultaneously on the UP and DOWN buttons of a Hz transmitter. The motor turns 0.5 second in one direction, then in the other. **This transmitter now controls the motor in unstable mode.** Go to step 3.2

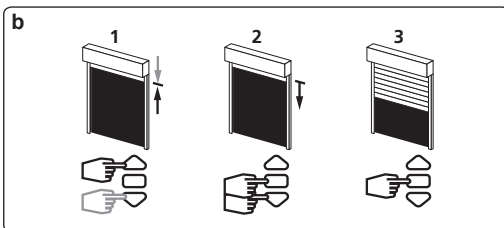


**3.2- Adjustement of the end-limits:** memorizing the end points: The end-limit adjustment can be done in two ways:

- First you can memorize the DOWN position (a) and then the UP position (b).
- First you can memorize the UP position (b) and then the DOWN position (a).



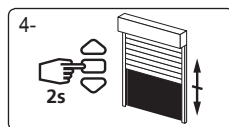
- 1- Position the motor on the DOWN end limit using the "DOWN" and "UP" keys.
- 2- To memorize the DOWN end limit position, press simultaneously the "STOP" and "UP" keys. The motor will run automatically in the "UP" direction.
- 3- Before the motor reaches the UP end limit, press the "STOP" key.



- 1- Position the motor on the UP end limit using the "UP" and "DOWN" keys.
- 2- To memorize the UP end limit position, press simultaneously the "STOP" and "DOWN" keys. The motor will run automatically in the "DOWN" direction.
- 3- Before the motor reaches the DOWN end limit, press the "STOP" key.

4- After the adjustment of the DOWN (a) and the UP (b) end limits, confirm the settings:

- Press 2s on the "STOP" key to validate the settings. The motor will stop and will run for 0,5 second in one direction and then in the other. Go to next step.



**⚠** If you do not want to use this transmitter as the individual control:

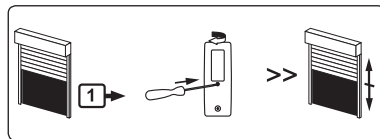
- cut the power supply (2 seconds minimum).
- repeat the operation 3.1\* with a new transmitter and then go to step §4.

\* In this case, the motor will run for 0,5 second in both directions, that means the limits setting is already done.

## 4 Programming the first individual point of control

**⚠** This operation can only be performed from the transmitter that was used for operation 3.1b.

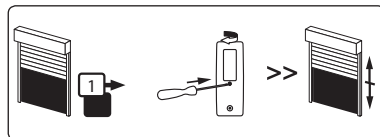
- Press the transmitter "PROG" Key for approximately 1 second. The motor will run for 0,5 second in one direction and then in the other. **Your transmitter is now programmed to control the motor in stable mode, all the functions described in §6 are active.**



## 5 Programming a new (individual, group or main) control point:

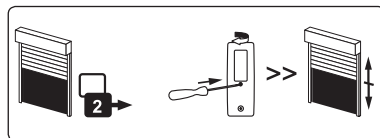
### 5.1 - Open the memory of the motor from the control transmitter:

- Press the "PROG" key of the transmitter for about 3 seconds. The motor will run for 0.5 second in one direction and then in the other.



### 5.2 - Validate the operation from the new transmitter you want to program:

- Press the "PROG" key of the transmitter for about 1 second. The motor will run for 0.5 second in one direction and then in the other.



- For **group controls**, repeat operations 5.1 and 5.2 for each motor in the group.
- For **main controls**, repeat operations 5.1 and 5.2 for each motor in the installation.
- To delete an transmitter from the memory of a motor, perform operations 5.1 with a programmed transmitter, then perform the operation 5.2 with the transmitter to be deleted.

## 6 T3.5 EHz.02 DC motor functions

**6.1** - With a well charged battery, the possible commands are: UP, STOP and DOWN. It is also possible to set an intermediate position (see §7).

**6.2 - Frost detection function:** The motor stops if the shutter is jammed by ice during opening.

**6.3 - Detection of obstructions function:** Jamming of the shutter due to the presence of an obstruction when closing the shutter causes the motor to stop and then run in the reverse direction.

- **If the voltage is below 10,2V:** The motor will pause at the beginning of each command to lift the shutter. The shutter can only be closed by pressing several times on the down button.

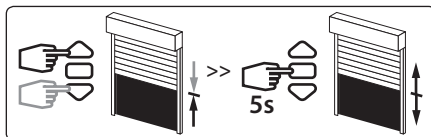
- **If the voltage is below 9,3V:** The motor won't accept any commands.

Operation of the motor will return to normal only if the battery voltage goes above 10,5V.

## 7 Recording / controlling / deleting intermediate position

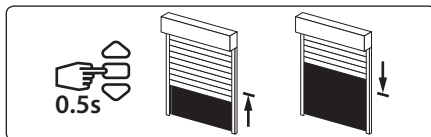
### Recording:

- Position the motor on the wanted position.
- Press 5 seconds on the "stop" key. The motor will run for 0,5 second in one direction and then in the other.



### Controlling:

- Press on the "stop" key for 0.5 s. the motor goes to the intermediate position.

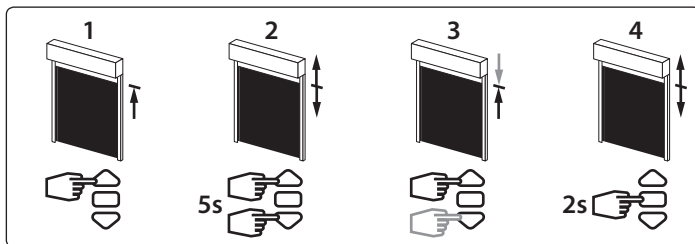


**Deleting :** Position the motor on the intermediate position. Press 5 seconds on the Stop key, the intermediate position is deleted.

## 8 Re-adjustment of end limits

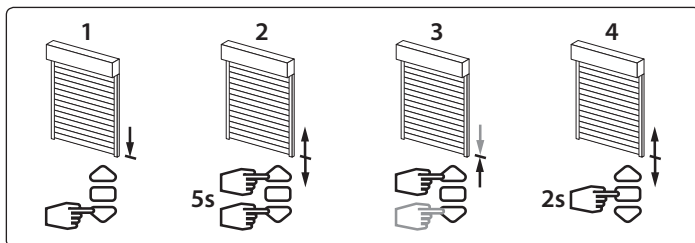
### 8.1 - Re-adjustment of UP end limit:

- 1- Position the motor on the UP end limit previously set in §3.2 with the UP key.
- 2- Press simultaneously for 5 seconds the UP and DOWN keys, the motor will run for 0.5 second in one direction and then in the other direction.
- 3- Adjust the new position with the UP and DOWN keys.
- 4- Validate the new position by pressing 2 seconds the STOP key. The motor will run for 0.5 second in one direction and then in the other direction. The new end limits setting is memorized.



### 8.2 - Re-adjustment of DOWN end limit:

- 1- Position the motor on the DOWN end limit previously set in §3.2 with the DOWN key.
- 2- Press simultaneously for 5 seconds the UP and DOWN keys, the motor will run for 0.5 second in one direction and then in the other direction.
- 3- Adjust the new position with the UP and DOWN keys.
- 4- Validate the new position by pressing 2 seconds the STOP key. The motor will run for 0.5 second in one direction and then in the other direction. The new end limits setting is memorized.



## 9 Cancelling programming

- 9.1 - Switch off the 12V power supply to the motor for 2 seconds.  
- Switch on the 12V power supply to the motor for 7 seconds.  
- Switch off the 12V power supply to the motor for 2 seconds.  
- Switch the power to the motor back on.

The motor will run for 5 seconds in random direction and is now in the **cancelling mode**.

9.2- Then, validate the cancelling of the affected motor from the individual control or from a new transmitter

- Press the "PROG" key of the transmitter more than 7 seconds. Maintain the pressure until the motor will first run for 0,5 second in one direction and then the other, and a few second later, it will run again in both direction.

The motor is now as it was originally configured, and no transmitter and no settings is saved in its memory and is ready for a new programming (§3).

